

UNAV Product Matrix 2011

Feature	PP-RTL	PP-NA	PP-NAT	3550	3520	3500FW
Dimensions	2.0"L 1.0"W 0.35"H	2.0"L 1.0"W 0.7"H	2.0"L 1.0"W 1.0"H	2.0"L 1.0"W 0.5"H	2.0"L 1.0"W 0.5"H	4.0"L 2.0"W 0.8"H
Weight	1.5oz	1.1 oz	1.8 oz	18g	22g	1.2 oz
Power	5.0-7.0v 75ma	5.0-7.0v 50ma	5.0-7.0v 50ma	5.0-7.0v 250ma	5.0-7.0v 250ma	5.0-7.0v 100ma
CPU	8bit 2 MIPS	(2) 8bit 2 MIPS	(3) 8bit 2 MIPS	16bit 40 MIPS	16bit 40 MIPS	16bit 40 MIPS
RC in	2	3	4	3	4	7
RC out	1	2	3	2	4	7
Aileron Servo	B	B	B	Y	Y	Y
Elevator Servo	N	Y	Y	Y	Y	Y
Throttle Servo	N	N	Y	N	Y	Y
Rudder Servo	Y	Y	Y	N	N	Y
Cam Tilt Servo	N	N	N	N	N	Y
Cam Pan Servo	N	N	N	N	N	Y
Cam Roll Servo	N	N	N	N	N	Y
Payload Servo	N	N	N	N	Y	Y
Servo Frame rate	50Hz	50Hz	50Hz	50Hz	50Hz	50Hz
Attitude Control	3Hz	3Hz	3Hz	50Hz	50Hz	50Hz
Serial ports	1	1	1	2	2	2
Discrete Input	0	0	0	0	0	5
DiscreteOutput	0	2	2	0	0	5
Sensor A/D Chan	1	2	2	4	4	5
User A/D chan	0	0	0	0	0	5
AP adjustments	1	2	2	6	12	21
Waypoints	0	32	32	32	64	64
ELEVON mode	N	N	N	Y	Y	Y
GPS	1Hz	1Hz	1Hz	32ch@5Hz	32ch@5Hz	20ch@5Hz
WP Navigation	N	P	P	P	P	P
Altitude Hold	N	S	S	S	P	P
Airspeed Hold	N	N	S	N	P	P
Manual control	Y	Y	Y	Y	Y	Y
Semi-autonomous	N	N	N	N	N	Y
Auto take-off	N	N	N	N	N	N
Auto landing	N	N	N	N	N	N
CameraStabilization	N	N	N	N	N	Y
GS downlink	N	N	N	Y	Y	Y
GS uplink	N	N	N	Y	Y	Y
Data Logging	N	N	N	Y	Y	Y
GPS Simulator	N	N	N	Y	Y	Y
Payload Trigger	N	N	N	N	N	Y
Circle command	N	Y	N	Y	Y	Y
In-flight program	N	N	N	Y	Y	Y
Price	\$450	\$600	\$750	\$1500	\$2000	\$3000

Y=yes N=no B-Ail+Rud S-sample & hold P-programmable